

YK710XE-10

标准规格：大型

高性价比机型

机械臂长度 710mm

最大搬运重量 10kg

订购型号

YK710XE- 10 - 200

机器人主机	最大搬运重量	Z轴行程	工具法兰	中轴轴	电缆长度	适用控制器/控制轴数	安全标准	选配件A (OP.A)	选配件B (OP.B)	选配件C (OP.C)	选配件D (OP.D)	选配件E (OP.E)	绝对数据备份用电池
			空白：无 F：有	空白：无 S：有	3L：3.5m 5L：5m 10L：10m								

※控制器的详情请参阅RCX340产品目录或网站。
※原点复归方法仅有传感器规格，无撞块规格。

基本规格

轴规格	机械臂长度	X轴	Y轴	Z轴	R轴
旋转范围		±134°	±152°	—	±360°
马达输出 AC		400 W	200 W	200 W	200 W
减速机构	传动方式	直接连接		同步带	
	减速器 ~ 输出	直接连接		同步带	
重复定位精度※1		±0.02 mm		±0.01 mm	±0.01°
最高速度		9.5 m/sec		2 m/sec	2600°/sec
最大搬运重量		10 kg(标准规格)、9 kg(选配规格※4)			
标准周期时间：2kg 可搬运时※2			0.42 sec		
R轴容许惯性力矩※3			0.3 kgm ²		
用户接线			0.2 sq × 20根		
用户配管 (外径)			φ6×3		
动作极限设置		1.软限制 2.机械限位器(X、Y、Z轴)			
机器人电缆长度		标准：3.5 m 选配：5 m、10 m			
主机重量		26 kg			

※1. 环境温度固定时的数值(X、Y轴)。

※2. 水平方向300mm、垂直方向25mm往返，粗定位拱形动作时。

※3. 根据前端重量、R轴惯性力矩偏移量的设定自动设定加速度系数。

※4. 选配件规格(工具法兰安装规格、用户接线配管花键轴中空规格等)时，最大可搬运重量为9kg。

适用控制器

控制器	电源容量(VA)	运行方法
RCX340	1700	程序 远程命令 联机指令

※通过追加X、Y轴的限位器，可限制可动范围。

(出厂时为最大可动范围)

详情请参阅产品手册(设置手册)。

※为了高精度设置基准坐标，请使用基准坐标设置夹具

(选配件)进行设置。

详情请参阅产品手册(设置手册)。

产品手册(设置手册)可从本公司网站下载。

<https://www.yamaha-motor.com.cn/robot/>

YK710XE-10

