

YK250XG

标准规格: 小型

●臂长 250mm

●最大可搬运重量 5kg

订购型号

YK250XG - 150

机器人主机	Z轴行程 150:150mm	法兰工具 空白:无 F:有	中通路 空白:无 S:有	电缆长度 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m
-------	-------------------	---------------------	--------------------	-------------------------------------

RCX340-4

适用控制器 / 控制轴数 | 安全规格 | 选配件A (OP.A) | 选配件B (OP.B) | 选配件C (OP.C) | 选配件D (OP.D) | 选配件E (OP.E) | 绝对数据备份电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX340 ▶ P.544

RCX240S

适用控制器 | 支持CE标准 | 扩展I/O | 网络选项 | iVY系统 | 夹持器 | 电池

请指定控制器的各种设定项目。RCX240/RCX240S ▶ P.534

基本规格

轴规格	X轴	Y轴	Z轴	R轴	
机械臂长度	100 mm	150 mm	150 mm	—	
旋转范围	±140°	±144°	—	±360°	
马达输出 AC	200 W	150 W	50 W	100 W	
减速机构	减速器	谐波传动	谐波传动	滚珠丝杆	
	传导方式	马达 ~ 减速器	直接连接		
		减速器 ~ 输出	直接连接		
重复定位精度*1	±0.01 mm		±0.01 mm	±0.004°	
最高速度	4.5 m/sec		1.1 m/sec	1020°/sec	
最大搬运重量	5 kg (标准规格)、4 kg (选配规格*4)				
标准周期时间: 2kg 可搬运时*2	0.49 sec				
R轴容许惯量力矩*3	0.05 kgm ² (0.5 kgfcm ²)				
用户配线	0.2 sq × 10 根				
用户配管(外径)	φ4 × 3				
动作极限设置	1.软限制 2.机械限位器(X、Y、Z轴)				
机器人电缆长度	标准: 3.5 m 选配: 5 m、10 m				
主机重量	18.5 kg				

*1. 环境温度固定时的数值(X、Y轴)。

*2. 水平方向300mm、垂直方向25mm往返、粗定位时。

*3. 加速度系数的设置存在限制。请参阅P609的说明。

*4. 选配件规格(法兰工具安装规格、用户配线配管花键中通规格等)时,最大可搬运重量为4kg。

适用控制器

控制器	电源容量(VA)	运行方法
RCX340 RCX240S	1000	程序 点位跟踪 远程命令 联机指令

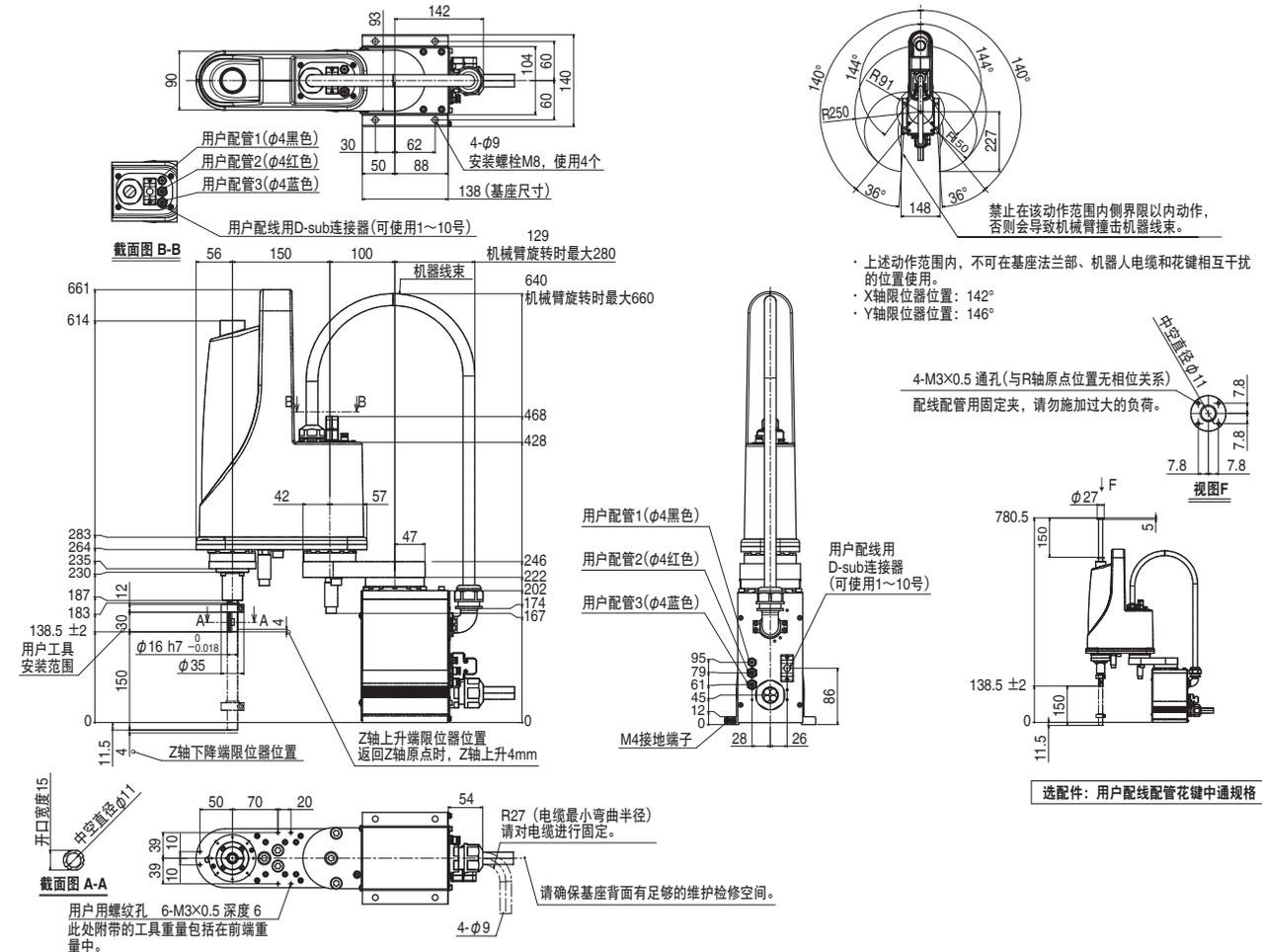
* "Harmonic Drive"是株式会社Harmonic Drive Systems的注册商标。

* 通过移动X、Y轴的限位器位置,可限制可动范围。(出厂设置为最大可动范围)
详情请参阅产品手册(设置手册)。

* 为了高精度设置基准坐标,请使用基准坐标设置夹具(选配件)进行设置。详情请参阅产品手册(设置手册)。

产品手册(设置手册)可从本公司网站。
<http://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>

YK250XG



适用控制器

RCX340 ▶ 544

RCX240S ▶ 534

