

YK350XG

标准规格: 小型

●臂长 350mm ●最大可搬运重量 5kg

订购型号

YK350XG - 150

机器人主机	Z轴行程 150:150mm	法兰工具 空白:无 F:有	中通道 空白:无 S:有	电缆长度 3L:3.5m 5L:5m 10L:10m
-------	-------------------	---------------------	--------------------	-------------------------------------

RCX340-4

适用控制器 / 控制轴数	安全规格	选配件A (OP.A)	选配件B (OP.B)	选配件C (OP.C)	选配件D (OP.D)	选配件E (OP.E)	绝对数据备份电池
--------------	------	-------------	-------------	-------------	-------------	-------------	----------

请指定控制器的各种设定项目。RCX340 ▶ **P.544**

RCX240S

适用控制器	支持CE标准	扩展I/O	网络选项	iVY系统	夹持器	电池
-------	--------	-------	------	-------	-----	----

请指定控制器的各种设定项目。RCX240/RCX240S ▶ **P.534**

基本规格

			X轴	Y轴	Z轴	R轴
轴规格	机械臂长度		200 mm	150 mm	150 mm	—
	旋转范围		±140 °	±144 °	—	±360 °
马达输出 AC			200 W	150 W	50 W	100 W
减速机构	减速器		谐波传动	谐波传动	滚珠丝杆	谐波传动
	传导方式	马达 ~ 减速器	直接连接			
		减速器 ~ 输出	直接连接			
重复定位精度 ^{※1}			±0.01 mm		±0.01 mm	±0.004 °
最高速度			5.6 m/sec		1.1 m/sec	1020 °/sec
最大搬运重量			5 kg (标准规格)、4 kg (选配规格 ^{※4})			
标准周期时间:2kg 可搬运时 ^{※2}			0.49 sec			
R轴容许惯性力矩 ^{※3}			0.05 kgm ² (0.5 kgfcm ²)			
用户配线			0.2 sq × 10 根			
用户配管(外径)			φ4 × 3			
动作极限设置			1.软限制 2.机械限位器(X、Y、Z轴)			
机器人电缆长度			标准:3.5 m 选配:5 m、10 m			
主机重量			19 kg			

※1. 环境温度固定时的数值(X、Y轴)。

※2. 水平方向300mm、垂直方向25mm往返、粗定位时。

※3. 加速度系数的设置存在限制。请参阅P609的说明。

※4. 选配件规格(法兰工具安装规格、用户配线配管花键中通规格等)时,最大可搬运重量为4kg。

适用控制器

控制器	电源容量(VA)	运行方法
RCX340 RCX240S	1000	程序 点位跟踪 远程命令 联机指令

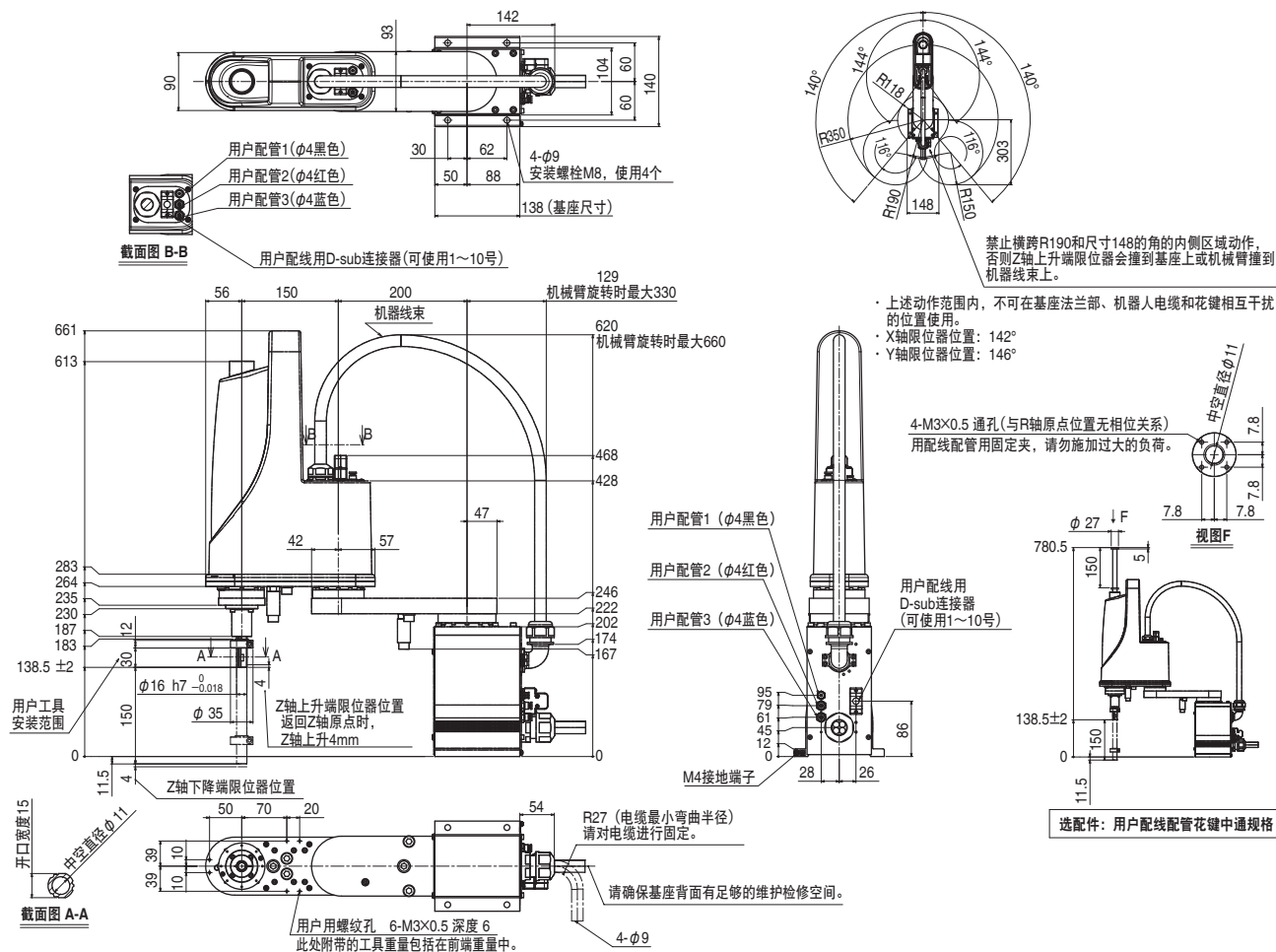
※“Harmonic Drive”是株式会社Harmonic Drive Systems的注册商标。

※通过移动X、Y轴的限位器位置,可限制可动范围。(出厂设置为最大可动范围)
详情请参阅产品手册(设置手册)。

※为了高精度设置基准坐标,请使用基准坐标设置夹具(选配件)进行设置。详情请参阅产品手册(设置手册)。

产品手册(设置手册)可从本公司网站。
<http://www.yamaha-motor.co.jp/robot/>

YK350XG



适用控制器

RCX340 ▶ 544

RCX240S ▶ 534

YK350XG

YK350XG 法兰工具安装规格

