






●臂长 600mm

●最大可搬运重量 20kg

■ 订购型号

# YK600XGH

|   |   |   |
|---|---|---|
|  |  |  |
| <b>Z轴行程</b><br>200:200mm<br>400:400mm   | <b>法兰工具</b><br>空白:无<br>F:有  | <b>电缆长度</b><br>3L:3.5m<br>5L:5m<br>10L:10m  |

## RCX340-4

|              |      |                |                |                |                |                |              |
|--------------|------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|--------------|
| 通用控制器 / 控制轴数 | 安全规格 | 选配件A<br>(OP A) | 选配件B<br>(OP B) | 选配件C<br>(OP C) | 选配件D<br>(OP D) | 选配件E<br>(OP E) | 绝对数据<br>备份电池 |
|--------------|------|----------------|----------------|----------------|----------------|----------------|--------------|

请指定控制器的各种设定项目。RCX340 ▶ **P.544**

## RCX240

|       |        |      |       |      |       |     |    |
|-------|--------|------|-------|------|-------|-----|----|
| 适用控制器 | 支持CE标准 | 再生装置 | 扩展I/O | 网络选项 | iVY系统 | 夹持器 | 电池 |
|-------|--------|------|-------|------|-------|-----|----|

请指定控制器的各种设定项目。RCX240/RCX240S ▶ **P.534**

### ■ 基本规格

|                               |       | X轴                              | Y轴     | Z轴                    | R轴         |
|-------------------------------|-------|---------------------------------|--------|-----------------------|------------|
| 轴规格                           | 机械臂长度 | 200 mm                          | 400 mm | 200 mm / 400 mm       | —          |
|                               | 旋转范围  | ±130 °                          | ±150 ° | —                     | ±360 °     |
| 马达输出 AC                       |       | 750 W                           | 400 W  | 400 W                 | 200 W      |
| 减速机构                          | 减速器   | 谐波传动                            | 谐波传动   | 滚珠丝杆                  | 谐波传动       |
|                               | 传动方式  | 马达 ~ 减速器                        | 直接连接   |                       |            |
|                               |       | 减速器 ~ 输出                        | 直接连接   |                       |            |
| 重复定位精度 <sup>*1</sup>          |       | ±0.02 mm                        |        | ±0.01 mm              | ±0.004 °   |
| 最高速度                          |       | 7.7 m/sec                       |        | 2.3 m/sec / 1.7 m/sec | 920 ° /sec |
| 最大搬运重量                        |       | 20 kg (标准规格)、19 kg (法兰工具安装规格)   |        |                       |            |
| 标准周期时间:2kg 可搬运时 <sup>*2</sup> |       | 0.47 sec                        |        |                       |            |
| R轴容许惯性力矩 <sup>*3</sup>        |       | 1.0 kgm <sup>2</sup>            |        |                       |            |
| 用户配线                          |       | 0.2 sq × 20 根                   |        |                       |            |
| 用户配管(外径)                      |       | φ6 × 3                          |        |                       |            |
| 动作极限设置                        |       | 1.软限制 2.机械限位器(X、Y、Z轴)           |        |                       |            |
| 机器人电缆长度                       |       | 标准:3.5 m 选配:5 m、10 m            |        |                       |            |
| 主机重量                          |       | Z轴 200 mm:48 kg Z轴 400 mm:50 kg |        |                       |            |

※1. 环境温度固定时的数值(X、Y轴)。

※2. 水平方向300mm、垂直方向25mm往返、粗定位时。

※3. 加速度系数的设置存在限制。请参阅P611的说明。

※ 需要在自立机器线束上安装其他配管、配线时,请咨询本公司。

### ■ 适用控制器

| 控制器                 | 电源容量(VA) | 运行方法                       |
|---------------------|----------|----------------------------|
| RCX340<br>RCX240-R3 | 2500     | 程序<br>点位跟踪<br>远程命令<br>联机指令 |

※“Harmonic Drive”是株式会社Harmonic Drive Systems的注册商标。

※ 通过移动X、Y轴的限位器位置,可限制可动范围。(出厂设置为最大可动范围)  
详情请参阅产品手册(设置手册)。

※ 为了高精度设置基准坐标,请使用基准坐标设置夹具(选配件)进行设置。详情请参阅产品手册(设置手册)。

产品手册(设置手册)可从本公司网站。  
<http://www.yamaha-motor.co.jp/robot>

## YK600XGH

